

Flexibelt vakuumgripdon för ett flertal robotar inklusive så kallade "Cobots".

Basfunktioner:

- Infästning mot robot enligt ISO 9409-1-50-4-M6.
- Standard MFE ejektor, stort urval av konfigurationsmöjligheter.
- Anslutningsgångor för Vakuum och Supply valbar.
- Utbytbar gripdon, fäste enligt ISO 9409-1-50-4-M6.
- Levereras med eller utan monterad foamgripper.
- Enkelt att montera alternativt eget gripdon med t.ex. sugkoppar.
- Stackningsbar vid ev. behov av flera vakuumkretsar.
- URCap "plugin" mjukvara finns för Universal Robots.

Fördelar:

- "Sandwich design", samma interface på båda sidorna av fästet.
- Låg vikt, 810 g komplett med foamgripper.
- Ejektor enkelt utbytbar för optimal funktion för t.ex. olika material.
- Ejektor med många programmerbara funktioner och anslutningsmöjligheter.

Komplett gripdon

Gripdonet innehåller allt som behövs för att enkelt hantera allt från kartong till glas, redo att ansluta och snabbt komma igång, dvs. "Plug & Play".

Gripdon exkl. foamgripper

Gripdonet är utvecklat för att enkelt kunna anpassas till i princip alla typer av applikationer och du kan montera egendesignade gripdon.

Ejektor med energispar som standard, kan enkelt programmeras för manuell övervakning. Integrerad hållventil i vakuumport för ökad säkerhet. Adaptiv lossblåsning inkl. mekaniskt justerbart flöde. För övrig information se separat dokumentation för AUTOVAC MFE.

Fästet följer standard ISO 9409-1-50-4-M6 på båda sidor vilket möjliggör montering av flera ejektorer dvs. flerkretslösning.

Foamgripper

Designad för låg egenvikt med ISO infästning. Cellgummi i EPDM med 27st Ø12 hål för maximal lyftkraft. Dessutom integrerade vakuumkanaler för förenklad installation.



TEKNISKA DATA

För data och funktioner gällande AUTOVAC MFE, se separat dokumentation.

Vikt:

MED foamgripper: 810 g (Ex. CEA 050HR 441)
UTAN foamgripper: 600 g (Ex. CEA 050HR 440)

Lyftkapacitet:

MED foamgripper: 10 kg (Ex. CEA 050HR 441)
UTAN foamgripper: 16 kg (Ex. CEA 050HR 440)

Material:

Gripdon:

PA12,
Rostfritt stål,
Anodiserad aluminium,
Förzinkat stål
EPDM

Gripdonsfoam:

Temperatur

Temperaturområde:

0...+50 °C

Mekaniskt interface:

ISO 9409-1-50-4-M6

Beställningsnyckel

C	E	A		0	5	0	H	R		4	4	1
----------	----------	----------	--	----------	----------	----------	----------	----------	--	----------	----------	----------

Produktserie	
CEA	Cobot Ejektor Serie

MFE Storlek
50
100
200
300
400

Egenskap	
H	Vakuumnivå, hög

Supply-port	
8	G1/8
4	G1/4**

Gripdon	
0	Utan
1	Foamgripper

Kontaktton	
C	M12, 5-pin
D	M12, 5-pin
S	M12, 8-pin
R	M8, 8-pin, kabel

Vakuumport	
8	G1/8
4	G1/4**
3	G3/8
2	G1/2

** Standardutförande

Reservdelar/Tillbehör	Ordernummer
Komplett Foamgripper	CEA 00000 001
Supplyportadapter G1/8 *)	CEA 00000 800
Supplyportadapter G1/4 *)	CEA 00000 400
Vakuumportadapter G1/8 *)	CEA 00000 080
Vakuumportadapter G1/4 *)	CEA 00000 040
Vakuumportadapter G3/8 *)	CEA 00000 030
Vakuumportadapter G1/2 *)	CEA 00000 020
Gripdonsfoam	480 001 41

*) Inkl. O-ring

Ex: Komplett gripdon för robot med MFE 050H ger orderkod, CEA 050HR 441

Ex: Gripdon (utan foamgripper) för robot med MFE 050H ger orderkod, CEA 050HR 440

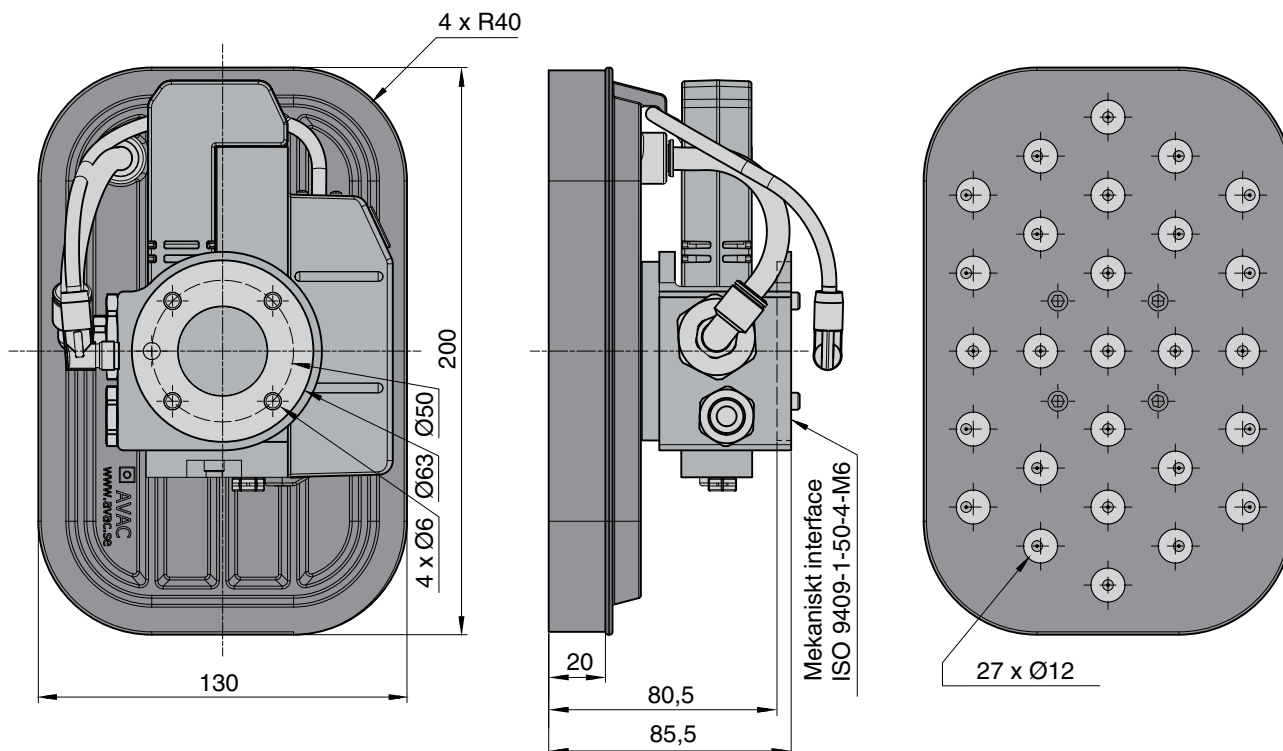


Instruktion

<http://www.avac.se/pdf/i-CEA.pdf>


Inbyggnadsmått

Ex: Kompletet gripdon för robot med MFE 050H ger orderkod, CEA 050HR 441



3D CAD-filer (STEP)
 Ladda ner via:
<http://avac.se>

Ex: Gripdon (utan foamgriper) för robot med MFE 050H ger orderkod, CEA 050HR 440

